

禪

Amazon Prime 是一個由 Amazon 提供的訂閱服務，旨在為會員提供快速、免費的送貨服務。

Amazon Prime 會員可以享受以下福利：

- 快速送貨：Amazon Prime 會員可以享受快速送貨服務，通常在 1-2 天內即可收到貨物。
- 免費送貨：Amazon Prime 會員可以享受免費送貨服務，無需支付運費。
- Prime Video：Amazon Prime 會員可以享受 Amazon Prime Video 的流媒體服務，包括多部電影和電視劇。
- Prime Music：Amazon Prime 會員可以享受 Amazon Prime Music 的流媒體服務，包括多部音樂專輯和歌曲。
- Prime Reading：Amazon Prime 會員可以享受 Amazon Prime Reading 的流媒體服務，包括多部電子書和雜誌。



Amazon Prime 是一個由 Amazon 提供的訂閱服務，旨在為會員提供快速、免費的送貨服務。Amazon Prime 會員可以享受以下福利：

- 快速送貨：Amazon Prime 會員可以享受快速送貨服務，通常在 1-2 天內即可收到貨物。
- 免費送貨：Amazon Prime 會員可以享受免費送貨服務，無需支付運費。
- Prime Video：Amazon Prime 會員可以享受 Amazon Prime Video 的流媒體服務，包括多部電影和電視劇。
- Prime Music：Amazon Prime 會員可以享受 Amazon Prime Music 的流媒體服務，包括多部音樂專輯和歌曲。
- Prime Reading：Amazon Prime 會員可以享受 Amazon Prime Reading 的流媒體服務，包括多部電子書和雜誌。

Amazon Prime 是一個由 Amazon 提供的訂閱服務，旨在為會員提供快速、免費的送貨服務。Amazon Prime 會員可以享受以下福利：

- 快速送貨：Amazon Prime 會員可以享受快速送貨服務，通常在 1-2 天內即可收到貨物。
- 免費送貨：Amazon Prime 會員可以享受免費送貨服務，無需支付運費。
- Prime Video：Amazon Prime 會員可以享受 Amazon Prime Video 的流媒體服務，包括多部電影和電視劇。
- Prime Music：Amazon Prime 會員可以享受 Amazon Prime Music 的流媒體服務，包括多部音樂專輯和歌曲。
- Prime Reading：Amazon Prime 會員可以享受 Amazon Prime Reading 的流媒體服務，包括多部電子書和雜誌。

Amazon Prime 是一個由 Amazon 提供的訂閱服務，旨在為會員提供快速、免費的送貨服務。



Amazon Prime 是一個由 Amazon 提供的訂閱服務，旨在為會員提供快速、免費的送貨服務。

圖 10 顯示根據目的地和環境資訊生成導航指令的方法。方法 1000 開始於步驟 1003，其中獲取自主車輛的目的地。在步驟 1006 中，檢測與自主車輛環境相關的環境資訊。在步驟 1009 中，識別與目的地相關的 roadway。在步驟 1012 中，識別與 roadway 相關的 roadway 管理系統。在步驟 1015 中，生成並傳輸請求以使用 roadway 的一部分。在步驟 1018 中，從 roadway 管理系統獲取 roadway 分配。在步驟 1021 中，基於 roadway 分配生成導航指令。方法 1000 結束於步驟 1021。

圖 10 顯示根據目的地和環境資訊生成導航指令的方法。方法 1000 開始於步驟 1003，其中獲取自主車輛的目的地。在步驟 1006 中，檢測與自主車輛環境相關的環境資訊。在步驟 1009 中，識別與目的地相關的 roadway。在步驟 1012 中，識別與 roadway 相關的 roadway 管理系統。在步驟 1015 中，生成並傳輸請求以使用 roadway 的一部分。在步驟 1018 中，從 roadway 管理系統獲取 roadway 分配。在步驟 1021 中，基於 roadway 分配生成導航指令。方法 1000 結束於步驟 1021。

圖 10 顯示根據目的地和環境資訊生成導航指令的方法。方法 1000 開始於步驟 1003，其中獲取自主車輛的目的地。在步驟 1006 中，檢測與自主車輛環境相關的環境資訊。在步驟 1009 中，識別與目的地相關的 roadway。在步驟 1012 中，識別與 roadway 相關的 roadway 管理系統。在步驟 1015 中，生成並傳輸請求以使用 roadway 的一部分。在步驟 1018 中，從 roadway 管理系統獲取 roadway 分配。在步驟 1021 中，基於 roadway 分配生成導航指令。方法 1000 結束於步驟 1021。

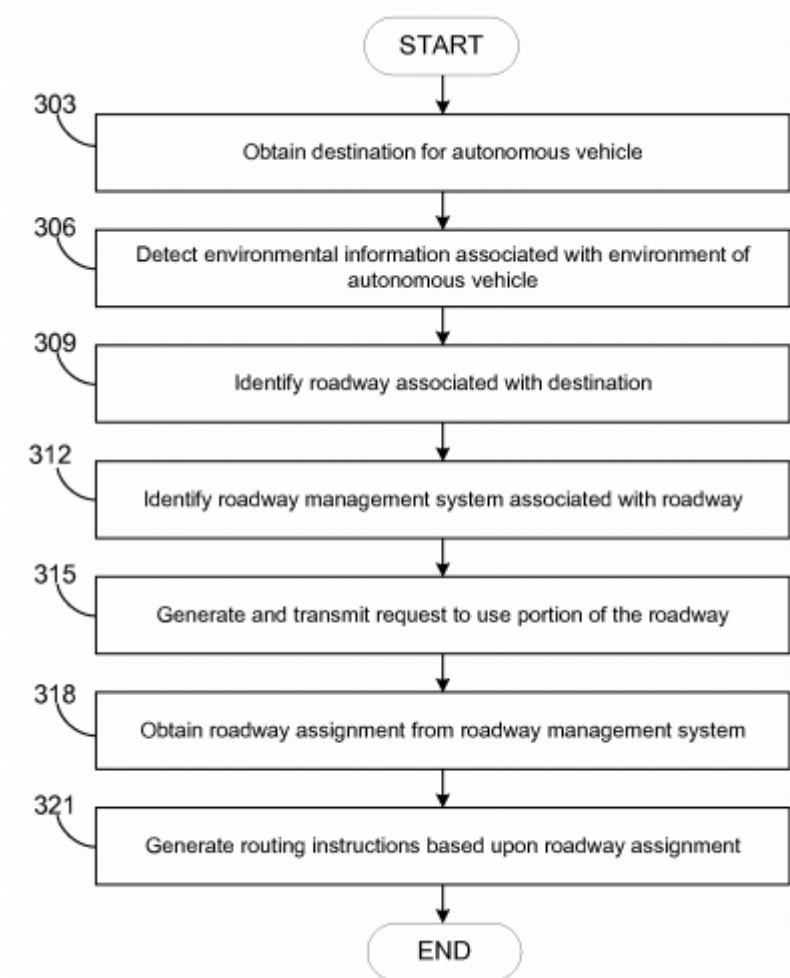


圖 10 顯示根據目的地和環境資訊生成導航指令的方法。方法 1000 開始於步驟 1003，其中獲取自主車輛的目的地。在步驟 1006 中，檢測與自主車輛環境相關的環境資訊。在步驟 1009 中，識別與目的地相關的 roadway。在步驟 1012 中，識別與 roadway 相關的 roadway 管理系統。在步驟 1015 中，生成並傳輸請求以使用 roadway 的一部分。在步驟 1018 中，從 roadway 管理系統獲取 roadway 分配。在步驟 1021 中，基於 roadway 分配生成導航指令。方法 1000 結束於步驟 1021。

圖 10 顯示根據目的地和環境資訊生成導航指令的方法。方法 1000 開始於步驟 1003，其中獲取自主車輛的目的地。在步驟 1006 中，檢測與自主車輛環境相關的環境資訊。在步驟 1009 中，識別與目的地相關的 roadway。在步驟 1012 中，識別與 roadway 相關的 roadway 管理系統。在步驟 1015 中，生成並傳輸請求以使用 roadway 的一部分。在步驟 1018 中，從 roadway 管理系統獲取 roadway 分配。在步驟 1021 中，基於 roadway 分配生成導航指令。方法 1000 結束於步驟 1021。

[illegible][illegible]

: [] [] [] [] [] []

:

44

•

Page 10

[illegible]

18:13 - 03/11/1395

•

[illegible]

<https://www.shabakeh-mag.com/news/world/6454>: □□□□ □□□□