



0000 00 000000 0000 .000 00000000 T-HR3 00 000000 0000 0000 0000 0000000000 000000 00 0000000 0000
 0000 00 00 0 0000 000000 000000 00 000000 00 00000 0000 0000 0000 0000 Partner Robot 0000 000000 0 000000
 .000 000000 0000 0000

2019年10月、東京大学で発表された論文によると、このロボットは、人間の言葉を理解し、その意味に基づいて行動する。例えば、「水を飲む」という言葉を聞いて、自動で水を飲むことができる。また、「部屋を掃除する」という言葉を聞いて、掃除機を動かすことができる。このロボットは、人間の言葉を理解し、その意味に基づいて行動する。例えば、「水を飲む」という言葉を聞いて、自動で水を飲むことができる。また、「部屋を掃除する」という言葉を聞いて、掃除機を動かすことができる。



Master Maneuvering System ٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲ
 ٲ ٲٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲ .ٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ
 ٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲ ٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ
 ٲ Tamagawa Seiki ٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲ Torque Servo Module ٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲ ٲٲ .ٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲ
 ٲٲٲ ٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ NIDEC COPAL ELECTRONICS
 ٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲ ٲ ٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲ
 .ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲ



ٲٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲ
 ٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲ .ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲ ٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲ
 Partner Robotٲٲٲ .ٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲ
 ٲٲ ٲٲ ٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲ ٲٲٲ ٲٲٲ ٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲٲ
 ٲٲ ٲٲٲٲٲٲ ٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ
 .ٲٲٲ ٲٲٲ ٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲٲ

:ٲٲٲٲٲٲٲٲ
 ٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲ
 :ٲٲٲٲ
 ٲٲٲٲٲٲ
 :ٲٲٲٲ ٲٲٲٲ
 ٲٲٲٲٲ
 ٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ
 ٲٲٲٲٲ

:ٲٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ
 23:11 - 15/10/1396
 :ٲٲٲٲٲ
 ٲٲٲٲٲ-ٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ - ٲٲٲٲٲٲ ٲٲٲٲٲ - ٲٲٲٲٲٲ - ٲٲٲٲٲ